Connecter mBot à un PC

Ce document a pour objectif de t'aider à connecter un robot mBot à un ordinateur. Au préalable il faut avoir installé le logiciel mBlock ainsi que l'IDE Arduino qui te permettra d'assurer le transfert d'un programme vers le robot mBot.



Use numéro de port peut varier d'un ordinateur à un autre.

par port série (COM)	Connecte - Pas sauvega	rdé
ensions Choix de la		Costumes Sons
	Mouvement	Evénemente
	Annarence	Contrôle
	Son	Capteurs
	Stylo	Opérateurs
	Blocs & variab	les Pilotage
	mBot 🔻	
	mBot - génér avancer ▼ à la	a vitesse 0
ns le menu « Connecter », s éléverser le microprogram mmunication », à la fin du téléve pot doit émettre deux « bips ».	Derniers paramétri électionner ime de rsement le déc	rages ns le menu « Choix des extensions », ectionner uniquement « Makeblock », cocher les autres extensions si nécessaires.
↓ ·		
Connecter Choix de la carte Choix des extensio	ons Choix de	Choix des extensions Choix de la langue Aide
par port série (COM)	>	Gérer les extensions Ctrl+Shift+T
par Billetooth	,	Restaurer les extensions
par le réseau	>	vider le cache
Télévercer le micronrogramme de communi	cation	Smart Servo Tools
Réinitialiser le programme par défaut	>	Joystick(Arduino Mode Only)
Régler le mode de microprogramme		Microsoft Cognitive Services
Voir le fichier source		✓ Makeblock
Installer les pilotes Arduino	émarrer téléversement	Smart Servo
	Téléversement fini	Communication